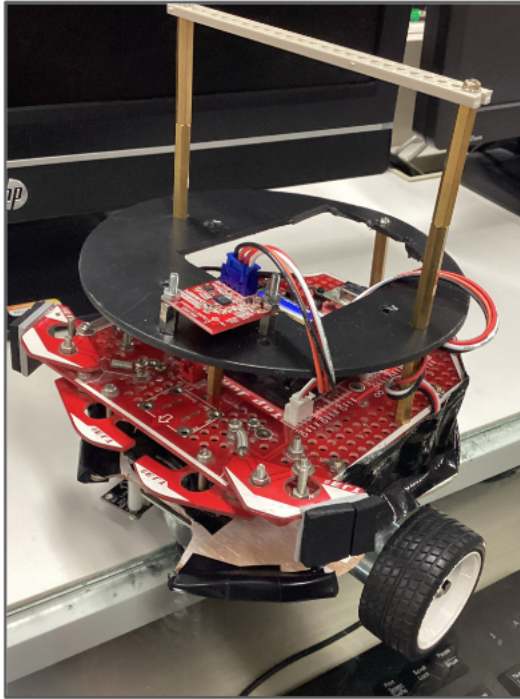
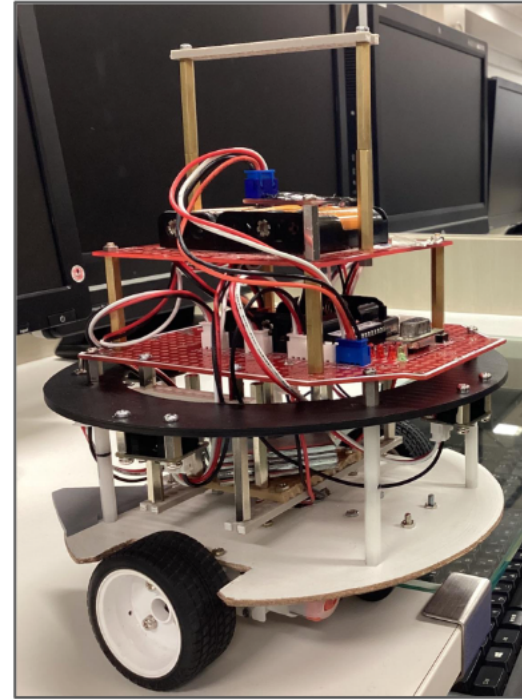


常翔学園 乱気流hPa(ヘクトパスカル)

常翔学園中学校 2年 松田悠太 駒形珀斗 山本七花



ロボ名
こまのく
使用コア
TJ3B
使用センサー
9Dコンパス
赤外線センサー
タッチセンサー
ラインセンサー
コメント
車体の前方にクッションを配置することでボールが当たった時に跳ね返すようにしました。



ロボ名
のぞみ1号
使用コア
TJ3B
使用センサー
9Dコンパス
赤外線センサー
ラインセンサー
スイッチ(トグル、タッチ)
コメント
メンテナンス性を意識して、分解のしやすいように作成しました。

意気込み

ハード設計中で悩んだり、ソフト作成中のバグなど途中、困難も色々ありましたが、これまでの努力を無駄にしないよう、勝ち進んでいきたいと思っています！

・japan
j josh
johogiken

